

**Ғұмарбек Даукеев атындағы Алматы энергетика және байланыс университеті
«Телекоммуникациялық инженерия» кафедрасының PhD докторанты Нусибалиева
Арайлым Бекжанқызының ғылыми және ғылыми-әдістемелік еңбектерінің
ТІЗІМІ**

**СПИСОК
научных и научно-методических трудов PhD докторанта кафедры «Телекоммуникационная
инженерия
Алматинского университета энергетики и связи имени Гумарбека Даукеева Нусибалиевой
Арайлым Бекжанқызы**

h-index:3

Р/с №	Атауы	Баспа немесе қолжаз ба құқынд а	Баспа журнал (атауы, №, жылы, беттері) авторлық куәліктің патенттің №	Баспа табақтар	Қосалқы авторлардың аты-жөні
№ п/ п	Наимено вание трудов	Рукопи сь или печатн ые	Издательство журнал (название, №, год, страницы) № авторского свидетельства, патента	Количес тво печатны х листов или страниц	Ф.И.О. соавторов
1	2	3	4	5	6
Публикации, входящие в базу Scopus					
1	A novel regenerative snubber circuit for flyback topology converters	Electronic	Journal of Vibroengineering. Vol. 22, Issue 4, 2020, p.983-992. https://doi.org/10.21595/jve.2020.20898 , Процентиль - 38	0,562/0,1 4	B. Tultaev, E. Dzhunusbekov, G. Yestemessova, A. Yelemanova, G. Balbayev
2	Development of an Artificial Vision for a Parallel Manipulator Using Machine-to-Machine Technologies	Electronic	Journals Sensors, Volume 24, Issue 12, 2024, p https://www.mdpi.com/1424-8220/24/12/3792 , Процентиль - 81	0,562/0,1 4	G. Sergazin , G.Tursunbayeva, A.Uzbekbayev, N. Zhetenbayev , Y Nurgizat , B.Bakhtiyar , S.Orazaliyeva, S. Yussupova

Ізденуші
Соискатель

А.Б. Нусибалиева

Тізім дұрыс
Список верен:
ТИ кафедрасының меңгерушісі
Зав.кафедрой ТИ

Э. Қадылбекқызы

Ғылыми хатшы
Ученый секретарь

А.С. Бегимбетова



Публикации в изданиях, рекомендованных КОКСОН

3	Исследование искусственного зрения на основе адаптивного фильтра для внедрения в робототехнические системы.	печ.	Вестник АУЭС, №3 (42) 2018, стр. 34-45 https://vestnik.aues.kz/index.php/none/issue/view/46/48	0,25/0,12 5	Тультаев Б., Султан А., Балбаев Г.
4	Робототехникалық жүйелерге енгізу үшін адаптивті сүзгі негізіндегі жасанды көріністі зерттеу	Баспа (мақала)	Вестник АУЭС, №4 (8) (43) 2018, стр. 80-91 https://vestnik.aues.kz/index.php/none/issue/view/54/56	0,375/0,1 87	А., Султан А., Балбаев Г.
5	Жасанды көріністі зерттеудегі робототехникалық жүйелердегі адаптивті сүзгі	Баспа (мақала)	Вестник КазАТК, №3 (42) 2019, стр. 273-281 https://vestnik.alt.edu.kz/index.php/journal/issue/view/8/8	0,375/0,1 87	Б. Тультаев, А. Султан, Г. Балбаев.
6	Machine-To-Machine (M2M) технологиясын қолдана отырып, мобильді роботты машиналарға қызмет көрсету платформасы.	Баспа (мақала)	ҚазККА Хабаршысы № 5 (128), 2023, ISSN 1609-1817, стр. 209-222 https://doi.org/10.52167/1609-1817-2023-128-5-209-222	0,375/0,1 87	С.А. Юсупова, Н.Т.Жетенов, Г.К.Балбаев., Н.С.Бакирова.

Издануші
Соискатель



А.Б. Нусибалиева

Тізім дұрыс
Список верен:
ТИ кафедрасының меңгерушісі
Зав.кафедрой ТИ



Э. Қадылбекқызы

Ғылыми хатшы
Ученый секретарь




А.С. Бегимбетова

Публикации в конференциях стран дальнего и ближнего зарубежья						
7	Neurorobotic Investigation by Using a Basic Vestibulo-Ocular Reflex System Algorithm.	Electronics	MATEC Web of Conferences Volume 197 (2018) Mechanisms and Machine Science. Springer, Vol. 65, 2019, pp. 145-152, https://doi.org/10.1007/978-3-030-00329-6_17 , Процентиль – 25	0,375/0,375	, A. Mussina, G. Carbone , B. Tultayev G. Balbayev.	
8	Study of Artificial vision on the Adaptive Filter Basis for Implementation in Robotic Systems	Electronics	The 3rd Annual Applied Science and Engineering Conference (AASEC 2018) Mechanisms and Machine science Springer, Vol. 73, 2019, pp. 2319-2328, https://doi.org/10.1007/978-3-030-20131-9_229 , Процентиль – 25	0,375/0,375	, A. Mussina, G. Carbone , G. Balbayev	
9	Artificial Adaptive Filter for Robotic Systems	Electronics	«IFToMM World Congress on Mechanism and Machine Science», Journal of Engineering Science and Technology Review. 2020 Special Issue, SI (2020), pp. 118-121, Процентиль - 45	0,375/0,375	, A. Mussina, B. Tultayev , G. Balbayev	
10	Kinect based user-friendly operation of LAWEX for upper limb exercising task	Electronics	"22nd IEEE International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics - THETA, AQTR 2020 https://www.scopus.com/record/display.uri?eid=2-s2.0-85089573118&origin=resultslist&sort=plf-f	0,375/0,375	Pop N., Ulinici L., Pislac D., Carbon e G.	
Авторское право						
11	Промышленный манипулятор с функцией технического зрения для пространственной ориентации объектов	печ.	Патент на полезную модель №5019, 2020	0,125/0,062	Естемесова Г., Фазылова А., Балбаев Г..	

Ізденуші
Соискатель



А.Б. Нусибалиева

Тізім дұрыс
Список верен:
ТИ кафедрасының меңгерушісі
Зав. кафедрой ТИ



Э. Қадылбекқызы

Ғылыми хатшы
Ученый секретарь



А.С. Бегимбетова